



Подсистема Приток-РЛС

Подсистема Приток-РЛС Назначение



Подсистема Приток-РЛС предназначена для круглосуточной всепогодной охраны внешних и прилегающих территорий, отдельных зон и периметра. Принцип действия основан на радиолокационном наблюдении и обнаружении стационарных и движущихся целей (нарушителей) на дальности до одного километра в условиях ограниченной видимости (ночь, туман, осадки и т.д.).

Полностью свои достоинства подсистема Приток-РЛС проявляет при совместной работе с уже существующими подсистемами Приток-Видео, Приток-МПО и Приток-СКД.

Подсистема Приток-РЛС Состав подсистемы



Подсистема Приток-РЛС включает в себя:

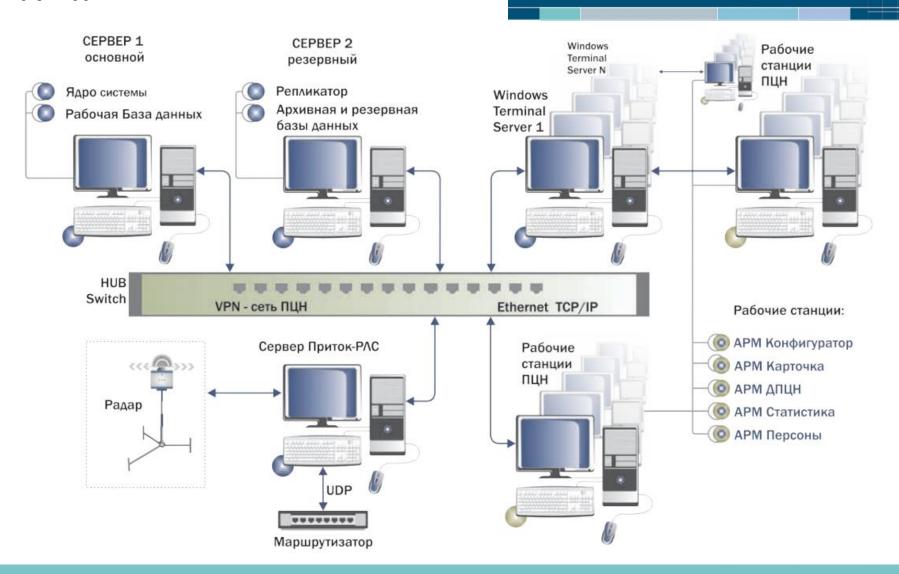
- сервер-РЛС Orwell-R Server (ПК под управлением Microsoft Windows)
- внешнее оборудование (радиолокаторы)
- клиентские компьютеры, то есть APM (рабочие станции) из состава ИС Приток-А
- программный модуль Приток-РЛС-Сервер, реализованный в виде службы ОС Windows, работающий в составе ИС Приток-А 3.6.

Для работы Приток-РЛС необходимо иметь развернутый программно-аппаратный комплекс ИС Приток-А, в состав которого входят:

- ■серверы и рабочие станции ИС Приток-А
- ■программное обеспечение ИС Приток-А 3.6 с поддержкой службы Приток-РЛС-Сервер
- ■программно-аппаратные средства подсистемы Приток-РЛС

Подсистема Приток-РЛС Структурная схема





Подсистема Приток-РЛС Внешнее оборудование



В качестве внешнего оборудования применяется когерентный дальностно-доплеровский импульсный или ЛЧМ радиолокатор Ки-диапазона **Orwell 2k-Radar**. К каждому Серверу-РЛС подключается один Радар.

Радар состоит из антенны, опорно-поворотного устройства, радиочастотного трансивера и цифрового модуля обработки информации и управления.

Радар обеспечивает обнаружение и распознавание целей (человек, автомобиль) по их радиолокационному изображению.



Подсистема Приток-РЛС Характеристики Orwell 2k



Режим работы	круглосуточный
Распознаваемые типы целей	человекгруппа людейтранспортное средство
Размер распознаваемой цели для любого размера кадра, пиксел	от 5х5 до 80х80
Скорость движения распознаваемой цели, пиксел/с	от 2 до 80
Минимальное время необходимое для распознавания цели, при темпе видеозахвата 25 кадр/с, с	0,5
Максимальное количество одновременно отслеживаемых целей на одну обзорную камеру	50
Дальность работы системы, м	обнаружение и классификация целей — 400 обнаружение целей — 600

Подсистема Приток-РЛС Схема работы





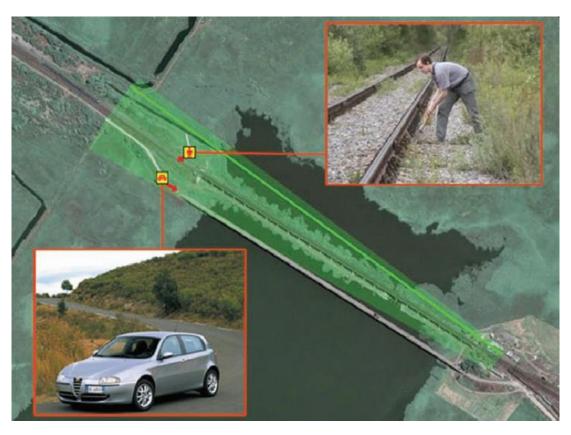
Удаленный клиент

Подсистема Приток-РЛС Использование



- ■Охрана железных дорог
- Охрана гидроэлектростанций
- Охрана контрольно-пропускных

пунктов

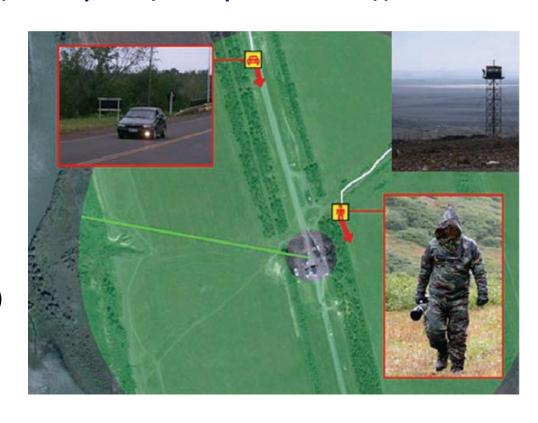


Подсистема Приток-РЛС Использование



Вывод интегрированной информации поступающей от различных подсистем

- о состоянии контролируемых зон
- о характеристиках обнаруженных целей (координаты и скорость цели, класс цели – люди, автомобили и т.д.)



Подсистема Приток-РЛС Использование



- ■Постановка под охрану и снятие с охраны объектов (тревожных зон) вручную или автоматически
- ■Выдача звукового и визуального сигнала тревоги при проникновении целей в тревожную зону



Подсистема Приток-РЛС Контакты

Адрес: 664007, Иркутск, пер. Волконского, 2

www.sokrat.ru – официальный сайт

catalog.sokrat.ru – каталог оборудования

ftp.pritok.ru – программное обеспечение

forum.sokrat.ru – форум технической поддержки

Телефон: 8(3952) 20-66-61, 20-66-62

Техническая поддержка:

support@sokrat.ru

Телефон: 8(3952)20-66-70

8-800-333-66-70 (бесплатный)



